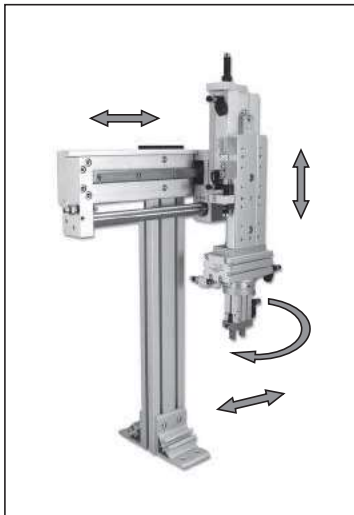


## 組立機械手

低成本、自動化、效率化之最佳選擇配備

CHELIC



APL2



APR2



APS2

APL2  
組立機械手

APR2  
組立機械手

APS2  
組立機械手

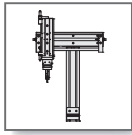
DYC  
真空氣缸

技術資料

**APL2** 系列 ---- 組立機械手 ----- APL2 - 10 , APL2 - 15 , APL2 - 20 ----- P.9-1.2

**APR2** 系列 ---- 組立機械手 ----- APR2 - 50 , APR2 - 70 , APR2 - 100 ----- P.9-1.6

**APS2** 系列 ---- 組立機械手 ----- APS2 - 10 , APS2 - 15 , APS2 - 20 ----- P.9-1.10



# APL2 系列 – 組立機械手

動作規格表與訂購稱呼說明

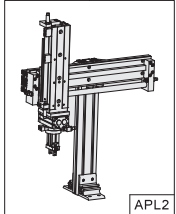
氣立可空氣壓設備

## 規格表



項目	機種	APL2 - 10	APL2 - 15	APL2 - 20
作動型式		複動式		
使用流體		空氣		
使用壓力範圍	Kgf/cm <sup>2</sup> (Kpa)	MRX10: 1.5~4.5(150~450) MAX.: 5.0(500)	1.5 ~ 6 (150 ~ 600)	
最大使用壓力	Kgf/cm <sup>2</sup> (Kpa)	7 (700)		
X 軸 左右橫向移動	機種 (缸徑 mm)	MRX 10	MRX 15	MRX 20
	出力 (kgf)	4.7	10	18
Y 軸 上下移動	機種 (缸徑 mm)	MDX 12	MDX 16	MDX 20
	出力 (kgf)	13.2	24	37.2
Z 軸 迴轉運動	機種 (缸徑 mm)	RTB 07	RTBM 10	RTBM 20
	扭力 (N·m)	0.6	1.5	2.2
H 軸 夾取作動	機種 (缸徑 mm)	HDZ 10	HDZ 16	HDZ 20
		HDP 10	HDP 16	HDP 20
		HDS 10	HDS 16	HDS 20

## 訂購稱呼代號

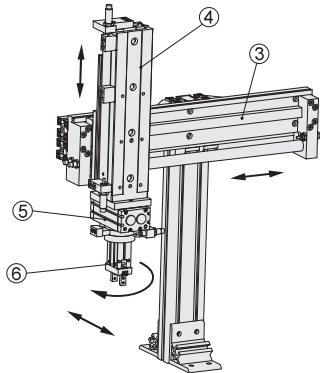
APL2	10	X200S	Y75S	Z180S	HDP10S
機種代號	代號	X 軸	Y 軸	Z 軸	H 軸
	10 - 10 型 15 - 15 型 20 - 20 型	行程 MRX Ø10 ST: 100 ~ 300 MRX Ø15 ST: 100 ~ 300 MRX Ø20 ST: 100 ~ 300 (Max ST: 500)	行程 MDX Ø12 ST: 50 ~ 100 MDX Ø16 ST: 50 ~ 125 MDX Ø20 ST: 50 ~ 150	迴轉角度 RTB 07 180° RTBM 10 90°, 180° RTBM 20 90°, 180°	機種 HDS 10 · HDP 10 · HDZ 10 HDS 16 · HDP 16 · HDZ 16 HDS 20 · HDP 20 · HDZ 20
		感應器: 無記號: 不附感應器 [SD]: 感應器記號(CS-9D) [SB]: 感應器記號(CS-9B) [2]: 感應器數量 1: 1 個感應器 2: 2 個感應器 (全系列附緩衝調整)	感應器: 無記號: 不附感應器 [SD]: 感應器記號(CS-9D) [SB]: 感應器記號(CS-9B) [2]: 感應器數量 1: 1 個感應器 2: 2 個感應器 (全系列附緩衝調整)	感應器: 無記號: 不附感應器 [SD]: 感應器記號(CS-9D) [SB]: 感應器記號(CS-9B) [2]: 感應器數量 1: 1 個感應器 2: 2 個感應器 (全系列附緩衝調整)	感應器: 無記號: 不附感應器 [ST]: 感應器記號(CS-15T) [SB]: 感應器記號(CS-15B) [2]: 感應器數量 1: 1 個感應器 2: 2 個感應器 (全系列附緩衝調整)

## 訂購範例

APL2 10 - X200S - Y75S - Z180S - HDP10S

① ② ③ ④ ⑤ ⑥

- 機種代號: APL2 型
- 規格代號: 10 型
- X 軸規格: MRX 10x200-S-A2
- Y 軸規格: MDX 12x75-S-AM2
- Z 軸規格: RTB 07-180-S-A2
- H 軸規格: HDP 10-S



## 行程對照表

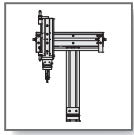
項目	規格	行程					
		100	150	200	250	300	Max
X 軸	APL2-10: (MRX 10)	●	●	●	●	●	300
	APL2-15: (MRX 15)	●	●	●	●	●	500
	APL2-20: (MRX 20)	●	●	●	●	●	500

● 註記為標準行程, 欲訂購非標準行程, 請與業務人員聯繫。

項目	規格	行程				
		50	75	100	125	150
Y 軸	APL2-10: (MDX 12)	●	●	●	-	-
	APL2-15: (MDX 16)	●	●	●	●	-
	APL2-20: (MDX 20)	●	●	●	●	●

● 註記為標準行程, 欲訂購非標準行程, 請與業務人員聯繫。

項目	規格	迴轉角度	
		90°	180°
Z 軸	APL2-10: (RTB 07)	-	●
	APL2-15: (RTBM 10)	●	●
	APL2-20: (RTBM 20)	●	●

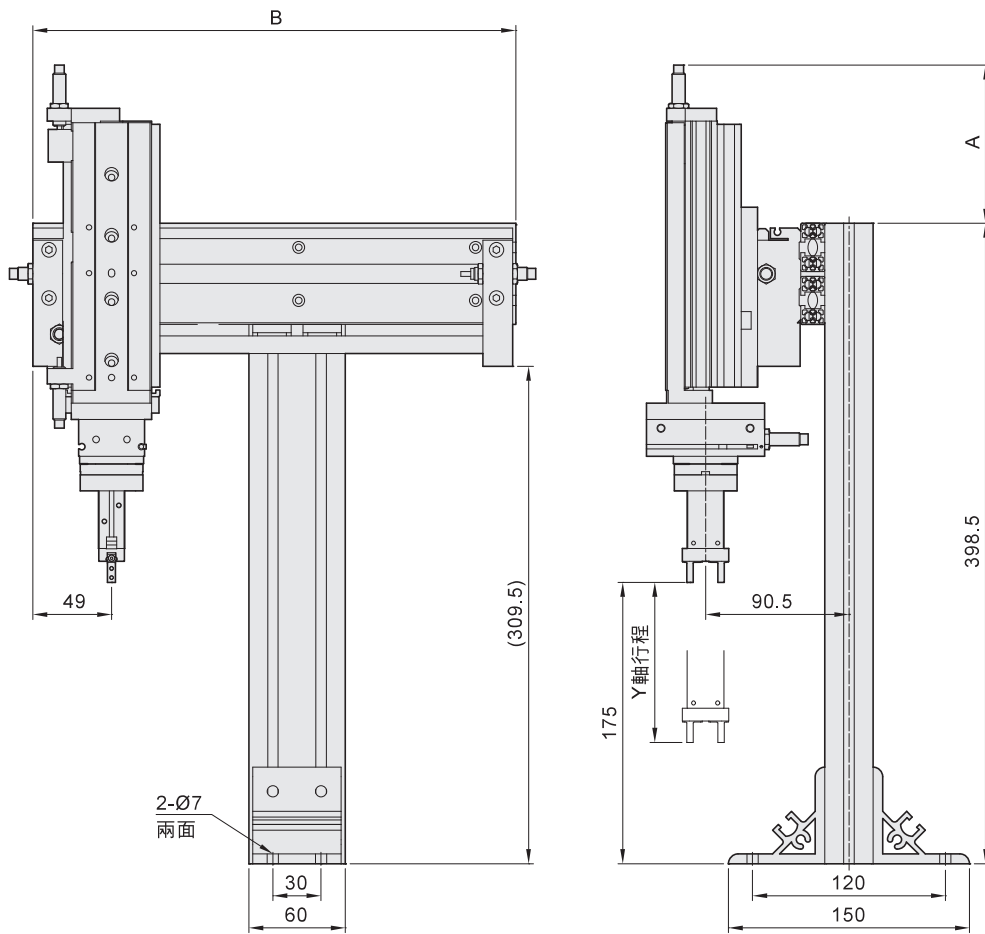


# APL2 系列 – 組立機械手

外觀圖形尺寸

CHELIC

▶ APL2 10 - X - Y - Z - H



**APL2**  
組立機械手

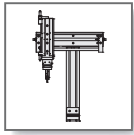
**APR2**  
組立機械手

**APS2**  
組立機械手

**DYC**  
真空氣缸

技術資料

尺寸	行程	50	75	100	150	200	250	300
	A		34	80	134	—	—	—
B		—	—	198	248	298	348	398

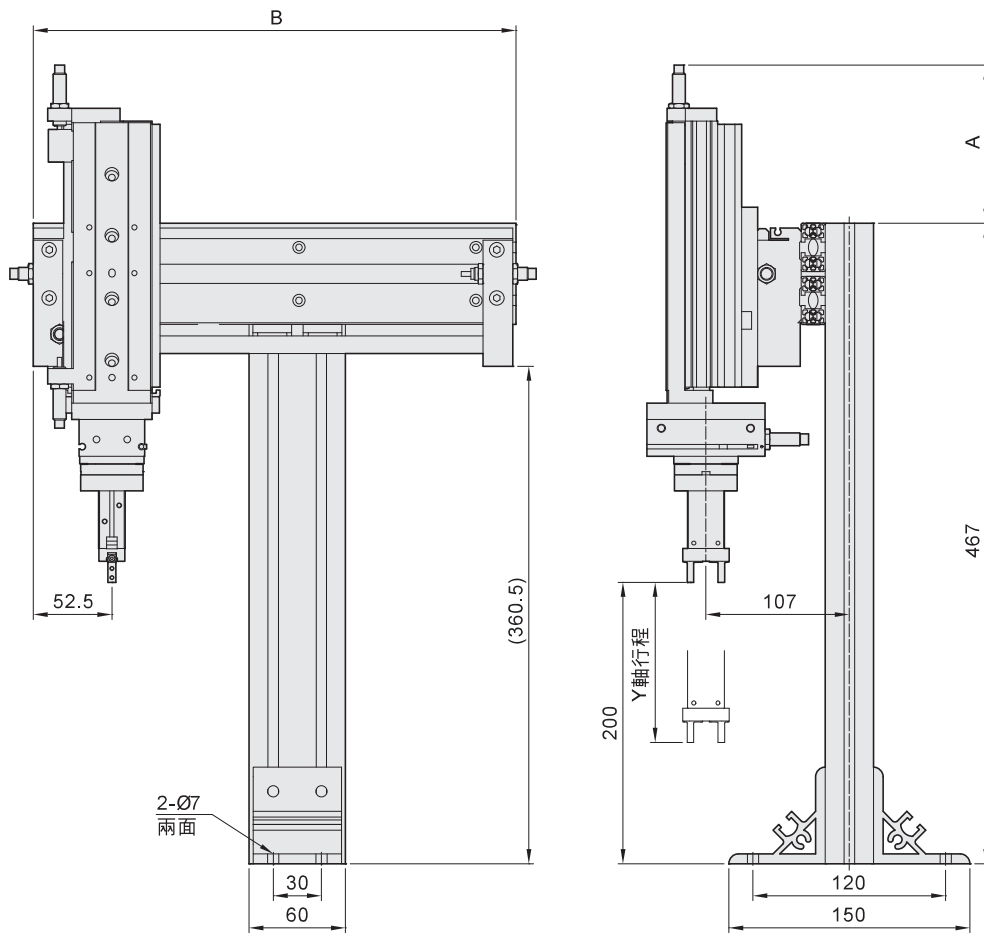


# APL2 系列 – 組立機械手

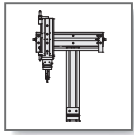
## 外觀圖形尺寸

氣立可空氣壓設備

▶ APL2 15 - X - Y - Z - H



尺寸 \ 行程	50	75	100	125	150	200	250	300
A	19	69	119	169	—	—	—	—
B	—	—	205	—	255	305	355	405

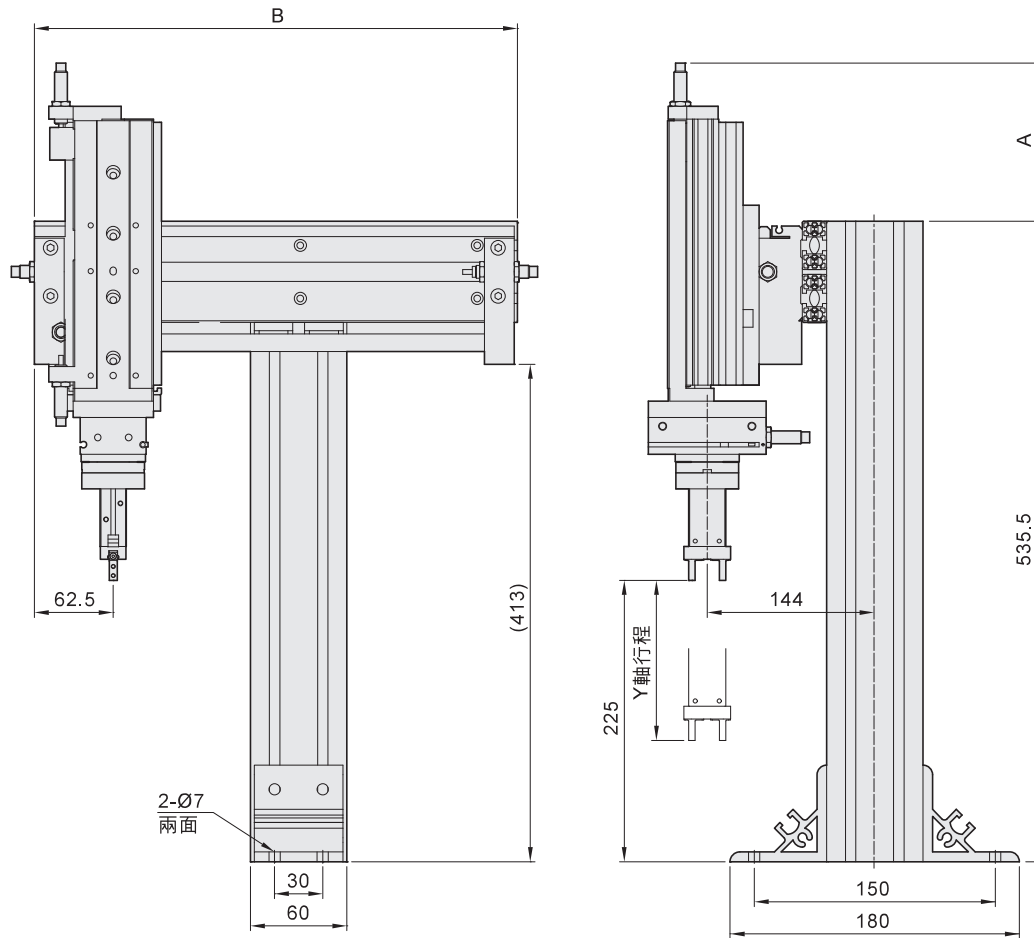


# APL2 系列 — 組立機械手

外觀圖形尺寸

CHELIC

▶ APL2 20 - X - Y - Z - H



**APL2**  
組立機械手

**APR2**  
組立機械手

**APS2**  
組立機械手

**DYC**  
真空氣缸

技術資料

尺寸	行程	50	75	100	125	150	200	250	300
	A		16	66	116	166	216	—	—
B		—	—	231	—	281	331	381	431